

PYROVIEW 768N / 50Hz *compact+*

Spektralbereich ⁽³⁾	0,8 µm bis 1,1 µm			
Messtemperaturbereich ⁽¹⁾	600 °C bis 1500 °C (Variante 1) 1400 °C bis 3000 °C (Variante 2)			
Sensor	hochdynamisches 2D-Si-CMOS-Array (768 × 576 Pixel)			
Optik mit motorischer oder manueller Fokussierung ⁽¹⁾ ,	Brennweite	Öffnungswinkel (FOV)	Mess-entfernung	Räumliche Auflösung
Option	10 mm	58° × 45°	> 20 cm	1,3 mrad
Standard	16 mm	39° × 30°	> 20 cm	0,9 mrad
Option	30 mm	22° × 16°	> 20 cm	0,5 mrad
Motorfokus	ja			
Messunsicherheit ⁽²⁾	1 % vom Messwert in °C (Variante 1) 2 % vom Messwert in °C (Variante 2)			
Temperaturdrift ⁽²⁾	0,1 % vom Messwert [°C] und je [T _U [°C]-25]			
Rauschäquivalente Temperaturdifferenz ⁽²⁾	< 1 K @ 600 °C bzw. 0,15 % vom Messwert [°C] (Variante 1) ~ 2 K @ 1400 °C bzw. 0,15 % vom Messwert [°C] (Variante 2)			
Messfrequenz	intern 50 Hz, wählbar: 50 Hz, 25 Hz, 12,5 Hz, ...			
Einstellzeit	intern 40 ms, wählbar: 2 / Messfrequenz			
Schnittstelle	Gigabit-Ethernet (Echtzeit, 50 Hz) je 2 galvanisch getrennte Digitaleingänge und Digitalausgänge			
Signalverarbeitung	intern (Digitaler Signal-Prozessor) Betrieb mit oder ohne PC möglich (Stand-Alone)			
Anschlüsse	Rundsteckverbinder HR10A (12-polig, Betriebsspannung, digitale Ein- und Ausgänge), Rundsteckverbinder M12-A (8-polig, Ethernet)			
Masse	ca. 1 kg (u.a. abhängig von Optik)			
Hilfsenergie	12 V bis 36 V DC, typisch 7 ... 10 VA			
Gehäusevariante	<i>compact+</i>			
Kameragehäuse	Aluminium-Kompaktgehäuse IP 54, optional: Wetterschutzgehäuse mit Schwenk-Neige-Kopf			
Betriebstemperatur der Kamera ⁽⁴⁾ (Geräteeigentemperatur)	-10 °C bis 55 °C			
Lagerbedingungen	-20 °C bis 70 °C, max. 95 % relative Luftfeuchtigkeit			
Software	Steuer- und Anzeigeprogramm PYROSOFT für Windows®, kundenspezifische Anpassungen auf Anfrage			

⁽¹⁾ andere auf Anfrage

⁽²⁾ Angaben für schwarzen Strahler und Umgebungstemperatur 25 °C

⁽³⁾ 50 % cut-on/cut-off

⁽⁴⁾ siehe Kapitel "Betriebstemperaturbereich" in der "Bedienungsanleitung" der Kamera

PYROVIEW 768N / 50Hz *compact+*

Spectral range ⁽³⁾	0.8 μm to 1.1 μm			
Measurement temperature ranges ⁽¹⁾	600 °C to 1500 °C (variant 1) 1400 °C to 3000 °C (variant 2)			
Sensor	high dynamic 2D-Si-CMOS-Array (768 × 576 pixels)			
Lens with motor-driven or manual focusing ⁽¹⁾	Focal length	Field of view (FOV)	Measurement distance	Spatial resolution
Option	10 mm	58° × 45°	> 20 cm	1.3 mrad
Standard	16 mm	39° × 30°	> 20 cm	0.9 mrad
Option	30 mm	22° × 16°	> 20 cm	0.5 mrad
motor-driven focusing	yes			
Measurement uncertainty ⁽²⁾	1 % of the measured value in °C (variant 1) 2 % of the measured value in °C (variant 2)			
Temperature drift ⁽²⁾	0.1 % of the measured value [°C] and per T _A [°C]-25			
Noise equivalent temperature difference ⁽²⁾	< 1 K @ 600 °C or 0.15 % of the measured value in °C (variant 1) ~ 2 K @ 1400 °C or 0.15 % of the measured value in °C (variant 2)			
Frame rate (Measurement frequency)	internal 50 Hz, selectable: 50 Hz, 25 Hz, 12.5 Hz, ...			
Response time	internal 40 ms, selectable: 2 / measurement frequency			
Interface	Gigabit-Ethernet (real-time, 50 Hz max), 2 electrically isolated digital inputs and digital outputs			
Signal processing	internal (digital signal processor) Operation possible with or without PC (stand-alone)			
Connectors	Round plug connector HR10A with screw connection (12 pins, power supply, digital inputs and outputs) Round plug connector M12-A (8 pins, Ethernet)			
Weight	appr. 1 kg (depends on optic i.a.)			
Power supply	12 V to 36 V DC, typical 7 ... 10 VA			
Housing variant	<i>compact+</i>			
Camera housing	Aluminium compact housing, Protection degree IP54, fixed or swivel mounting base			
Camera operating temperature ⁽⁴⁾ (internal instrument temperature)	-10 °C to 55 °C			
Storage conditions	-20 °C to 70 °C, relative humidity: max. 95 %			
Software	PC control and display software PYROSOFT for Windows® customisation on request			

⁽¹⁾ Others on request

⁽²⁾ Specification for black body reference, ambient temperature 25 °C

⁽³⁾ 5 % cut-on/cut-off

⁽⁴⁾ see chapter "Operating temperature range" in the "Operating Instructions" of the camera